Código de contrato: 2026-00767752_00001

Adjudicatario original: AQUARBE S.A.U.

Objeto de contrato: constitución y trabajos propios de ucv (unidad de control y vigilancia) para 2026

Fecha de adjudicación: 27/03/2026

Fecha firma empresa / Formalización: 27/03/2026

Estado del contrato: Finalizado

Poder adjudicador: Ayuntamiento de Zamudio

Entidad Impulsora: Ayuntamiento de Zamudio

Tipo: Servicios

Objeto Contrato

Estado del contrato:	Finalizado
Duración del contrato:	Años
Plazo:	1
NIF/CIF:	A66141219
Adjudicatario original:	AQUARBE S.A.U.
Carácter plurianual:	No
Revisión de precios establecidos:	No
Cláusulas especiales:	Medioambientales: Criterios de Adjudicación: No Condiciones especiales de ejecución: No

Criterios de solvencia técnica: No
Contratos reservados: No
Otros: No

Sociales:
Criterios de Adjudicación: No
Condiciones especiales de ejecución: No
Criterios de solvencia técnica: No
Contratos reservados: No
Otros: No

Igualdad de Mujeres y Hombres:
Criterios de Adjudicación: No
Condiciones especiales de ejecución: No
Criterios de solvencia técnica: No
Contratos reservados: No
Otros: No

Consideraciones de tipo económico:
Criterios de Adjudicación: No
Condiciones especiales de ejecución: No
Criterios de solvencia técnica: No
Contratos reservados: No
Otros: No

Innovación:
Criterios de Adjudicación: No
Condiciones especiales de ejecución: No
Criterios de solvencia técnica: No
Contratos reservados: No
Otros: No

Otras:
Criterios de Adjudicación: No
Condiciones especiales de ejecución: No
Criterios de solvencia técnica: No
Contratos reservados: No
Otros: No

Protección de datos:
Criterios de Adjudicación: No
Condiciones especiales de ejecución: No
Criterios de solvencia técnica: No
Contratos reservados: No
Otros: No

Reservado a talleres protegidos:	No
A ejecutar en un programa de empleo protegido:	No
Obligación de indicar los nombres y las cualificaciones profesionales del personal asignado a la ejecución del contrato:	No

Ejecución

Finalización

Datos Finalización:	Fecha: 27/03/2027 Importe: 13.339

Otros datos