Código de contrato: (2025IGAS0097.4.1)466_00001

Adjudicatario original: GEOGRAMA, S.L.

Objeto de contrato: Plano topográfico de la regata soterrada (San Martin-Loramendi)

Fecha de adjudicación: 04/12/2025

Fecha firma empresa / Formalización: 04/12/2025

Estado del contrato: Finalizado

Poder adjudicador: Ayuntamiento de Aretxabaleta

Entidad Impulsora: Ayuntamiento de Aretxabaleta

Tipo: Servicios

Objeto Contrato

Estado del contrato:	Finalizado
Duración del contrato:	Meses
Plazo:	1
NIF/CIF:	B75271569
Adjudicatario original:	GEOGRAMA, S.L.
Carácter plurianual:	No
Revisión de precios establecidos:	No
Cláusulas especiales:	Medioambientales: Criterios de Adjudicación: No Condiciones especiales de ejecución: No

Criterios de solvencia técnica: No
Contratos reservados: No
Otros: No

Sociales:
Criterios de Adjudicación: No
Condiciones especiales de ejecución: No
Criterios de solvencia técnica: No
Contratos reservados: No
Otros: No

Igualdad de Mujeres y Hombres:
Criterios de Adjudicación: No
Condiciones especiales de ejecución: No
Criterios de solvencia técnica: No
Contratos reservados: No
Otros: No

Consideraciones de tipo económico:
Criterios de Adjudicación: No
Condiciones especiales de ejecución: No
Criterios de solvencia técnica: No
Contratos reservados: No
Otros: No

Innovación:
Criterios de Adjudicación: No
Condiciones especiales de ejecución: No
Criterios de solvencia técnica: No
Contratos reservados: No
Otros: No

Otras:
Criterios de Adjudicación: No
Condiciones especiales de ejecución: No
Criterios de solvencia técnica: No
Contratos reservados: No
Otros: No

Protección de datos:
Criterios de Adjudicación: No
Condiciones especiales de ejecución: No
Criterios de solvencia técnica: No
Contratos reservados: No
Otros: No

Reservado a talleres protegidos:	No
A ejecutar en un programa de empleo protegido:	No
Obligación de indicar los nombres y las cualificaciones profesionales del personal asignado a la ejecución del contrato:	No

Ejecución

Finalización

Datos Finalización:	Fecha: 04/01/2026 Importe: 9.615

Otros datos